結晶集合組織を考慮した弾 / 結晶粘塑性有限要素法による 深絞り加工の解析

Elastic/Crystalline Viscoplastic Finite Element Analysis of Deep Drawing with Consideration of Texture Structure

> 森本 秀夫^{*} 仲町 英治^{*2} Hideo Morimoto Eiji Nakamachi

概 要 薄板のプレス加工の中でも最も広く用いられる深絞り加工の際に現れる特異な現象として 耳の発生があり,材料の異方性がその要因である。このような異方性を考慮して素材の特性を最大限 に発揮させ,あるいはその悪影響を軽減させる集合組織制御技術が重要となるが,この手段として有 限要素解析が用いられつつある。

本研究では,筆者らが開発した,結晶塑性理論を塑性加工解析に直接適用するという手法を用いた 弾/結晶粘塑性有限要素法を,アルミニウム合金板材の深絞り加工に適用した。

解析モデルにいくつかの結晶方位を与えて耳の発生状態と集合組織との関係について解析を行い,材 料の引張り試験結果に基づく推察と一致する妥当な解析結果を得た。

1.はじめに

薄板のプレス加工の中でも,深絞り加工は最も広く用いられ ている手法であり,板材からの立体化成形の中で最も重要な位 置を占める。絞り成形を主体とした製品は非常に多く,自動車 ボディ,家電器具,厨房器具など多くの分野にみられる。

この絞り加工の際に現れる最も特異な現象はしわと耳の発生 である。耳は,絞った製品の上縁に生じる凹凸で,素材の圧延 加工に伴う結晶方位の偏り,すなわち集合組織によって生じる 異方性が原因であり,その種類や程度によって45°耳(素材圧 延方向に対して45°方向に生じる合計4つの耳状突起),ある いは0/90°耳(素材圧延方向及びそれと直角な方向に生じる合 計4つの耳状突起)などとなる。

近年,耳あるいはくびれの発生を抑えた超成形能を有する板 材料開発のための結晶制御技術の開発が進んでいる。そこで, 筆者らは結晶構造を基に構成される数理モデルを用いた有限要 素解析手法の開発及びその実成形への適用¹⁾⁻²⁾を行ってきた。

従来,有限要素解析において,異方性は降伏曲面の変化とし てモデル化され,Hillの降伏関数³⁾を始めとして種々提案され ている。しかし,それらが有効なのは,比較的負荷履歴が単純 で,異方性パラメータが大きく変化しない場合である。異方性 の変形依存性を考慮した降伏曲面モデルの展開は,多くの困難 さを抱えていると考える。

そこで本研究では,降伏関数を決定するという間接的なアプ ローチではなく,結晶塑性理論を塑性加工解析に直接適用する という手法を用い,その上で解析モデルにいくつかの結晶方位 を与えて弾/結晶粘塑性有限要素解析を行い,深絞り加工にお ける集合組織の影響について調査した。

2. 弹 / 結晶粘塑性構成式

すべり系(a)において,結晶で定義されるすべり面に対する 単位法線ベクトルを*m*^a,すべり方向の単位ベクトルを*s*^aとす る。

これらのベクトルは,変形に伴い回転する。そこで,変形後のベクトルをm^{*a}, s^{*a}とすると,変形速度こう配テンソルL,変形速度テンソルd及び連続体スピンテンソルwは,次式のように表せる。

$$\boldsymbol{L} = \boldsymbol{d} + \boldsymbol{w} \tag{1}$$

$$\boldsymbol{d} = \boldsymbol{d}^* + \boldsymbol{d}^{\mathrm{p}}, \quad \boldsymbol{w} = \boldsymbol{w}^* + \boldsymbol{w}^{\mathrm{p}}$$
(2)

$$\boldsymbol{L}^{\mathrm{p}} = \boldsymbol{d}^{\mathrm{p}} + \boldsymbol{w}^{\mathrm{p}} = \sum \dot{\boldsymbol{\gamma}}^{\mathrm{a}} \boldsymbol{s}^{*\mathrm{a}} \boldsymbol{m}^{*\mathrm{a}}$$
(3)

ここで,添字"*"は格子の伸びと回転の成分,添字"p"はす べりの成分,[・]はすべり系(a)のせん断ひずみ速度をそれぞれ 表す。

変形速度テンソルの塑性部分 *d* ^p 及びスピンテンソルの塑性 部分 *w^p* は,次式のようになる。

$$d^{\rm p} = \sum \boldsymbol{P}^{\rm a} \dot{\boldsymbol{\gamma}}^{\rm a}, \quad \boldsymbol{w}^{\rm p} = \sum \boldsymbol{W}^{\rm a} \dot{\boldsymbol{\gamma}}^{\rm a} \tag{4}$$

ここで,

$$2P^{a} = s^{*a} m^{*a} + m^{*a} s^{*a}, \quad 2W^{a} = s^{*a} m^{*a} - m^{*a} s^{*a}$$
(5)

結晶のすべり変形によって,弾性構成関係式は影響を受けな いとすると,速度型の構成式は次式のようになる。

$$\hat{\boldsymbol{S}}^* = \boldsymbol{D}^{\mathrm{e}} : \boldsymbol{d}^* \tag{6}$$

^{*} 研究開発本部 横浜研究所 材料基盤技術センター 第1研究グループ

^{*2} 大阪工業大学 機械工学科 材料力学研究室

ここで, \hat{S}^* は客観性を持つKirchhoff応力の共回転速度である。

連続体スピンテンソルwを用いて得られるJaumann速度Ŝを 採用した速度形構成式は,次のように求めることができる。

$$\hat{S} = \hat{S}^* - \sum_{a=1}^{N} \beta^a \dot{\gamma}^a = D^e : d^* - \sum_{a=1}^{N} R^a \dot{\gamma}^a$$
(7)

ここで, Nはすべり系の数であり, R^aは次式で表される。

$$\boldsymbol{R}^{a} = \boldsymbol{D}^{e} : \boldsymbol{P}^{a} + \boldsymbol{\beta}^{a}, \quad \boldsymbol{\beta}^{a} = \boldsymbol{W}^{a} \cdot \boldsymbol{\sigma} - \boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{W}^{a}$$
(8)

さらに, Cauchy 応力の速度[・]は, 次式のようになる。

$$\dot{\sigma} = \hat{S} - \sigma \operatorname{tr} L + w \cdot \sigma - \sigma \cdot w \tag{9}$$

ひずみ速度依存性の結晶すべりモデルにおいては,結晶のす べり系(a)におけるせん断ひずみ速度^{**}は,次式に示すすべり 面上の Schmid の分解せん断応力 **と現在の変形状態の内部 構造の変化によって決まるパラメータにより決定される。

$$\tau^{a} = s^{*a} \cdot \boldsymbol{\sigma} \cdot \boldsymbol{m}^{*a} = \boldsymbol{P}^{a} : \boldsymbol{\sigma}$$
(10)

せん断ひずみ速度[·]^aに対する構成式としては,次に示す Hutchinson⁴⁾, Pan-Rice⁵⁾の指数則粘塑性構成式を採用する。

$$\dot{\gamma}^{a} = \dot{a}^{a} \left[\frac{\tau^{a}}{g^{a}} \right] \left[\left| \frac{\tau^{a}}{g^{a}} \right| \right]^{\frac{1}{m} - 1}$$
(11)

ここで, ^a, g^a及び*a*^aは, それぞれすべり系(a)の分解せん 断応力,基準せん断応力及び基準せん断ひずみ速度, mはひず み速度感度指数である。せん断ひずみがゼロの時, g^aは臨界分 解せん断応力 ₀であるとした上で, g^aに対して次に示す硬化 発展方程式を採用する。

$$\dot{g}^{a} = \sum_{b=1}^{N} h_{ab} \left| \dot{\gamma}^{b} \right| \tag{12}$$

ここで, h_{ab}は の関数であり, 次式を用いる。

$$h_{\rm ab} = h (\gamma) q_{\rm ab} \tag{13}$$

$$h(\gamma) = h_0 n C \left\{ C \left(\gamma_0 + \gamma \right) \right\}^{n-1}$$
(14)

ここで, h_0 は初期硬化率,Cは硬化係数,nは硬化指数, $_0$ は初期せん断ひずみである。また q_{ab} は潜在硬化の大きさを表 すパラメータであり,次式のように表される。

$$q_{ab} = \begin{bmatrix} C & L_1 & L_2 & L_3 \\ L_1 & C & L_3 & L_2 \\ L_2 & L_3 & C & L_1 \\ L_3 & L_2 & L_1 & C \end{bmatrix}$$
(15)

<i>C</i> =	$\begin{bmatrix} 1 \\ q_{\rm c} \\ q_{\rm c} \end{bmatrix}$	9c 1 9c	$\begin{bmatrix} q_{c} \\ q_{c} \\ 1 \end{bmatrix}$,	$L_1 =$	$\begin{array}{c} q_{\mathrm{v}} \\ q_{\mathrm{l}} \\ q_{\mathrm{l}} \\ q_{\mathrm{l}} \end{array}$	$egin{array}{c} q_1 \ q_{ m c} \ q_{ m c} \ q_1 \ q_1 \end{array}$	$\left[egin{array}{c} q_1 \ q_1 \ q_1 \ q_v \end{array} ight]$
$L_2 =$	$egin{array}{c} q_{ m c} \ q_{ m 1} \ q_{ m 1} \ q_{ m 1} \end{array}$	$q_1 \\ q_v \\ q_1 \\ q_1$	$\begin{bmatrix} q_1 \\ q_1 \\ q_c \end{bmatrix}$,	$L_{3} =$	$\begin{array}{c} q_{\mathrm{v}} \\ q_{\mathrm{l}} \\ q_{\mathrm{l}} \\ q_{\mathrm{l}} \end{array}$	$egin{array}{c} q_1 \ q_{ m v} \ q_1 \ q_1 \ q_1 \ q_1 \end{array}$	$\left[\begin{array}{c} q_1 \\ q_1 \\ q_1 \\ q_c \end{array} ight]$

であり, q_{e} はすべり系同士が同一面内または同一方向, q_{v} はす べり系同士が直交, q_{i} はその他の場合である。 q_{e} , q_{v} 及び q_{i} の 値は,アルミニウム合金の場合,それぞれ1.0,1.2及び1.3で ある⁶。

3. 弹/結晶粘塑性有限要素解析

上述のようなせん断ひずみ速度依存の構成式及びn乗則硬化 発展方程式を用いて,弾/結晶粘塑性モデルを構築した。3次元 8節点アイソパラメトリック要素の積分点に,結晶方位を割り 振る,"直接結晶"モデル⁷⁾を採用した。

また本解析では,純アルミニウムの結晶方位分布解析及び引 張り試験結果を用い,単軸引張り過程の有限要素解析結果とそ れらを比較することによりパラメータ同定し,材料特性を決定 した。

3.1 材料モデル

異方性が関係する塑性加工問題の解析を行う場合,材料試験 によって降伏関数を求め,連続体塑性論によって解析を行うと いう手法がある。しかし,異方性を直接的に結晶方位分布とい う形で導入した結晶モデルを用いて解析すれば,変形による異 方性の進展も自動的に考慮できる。本研究では,以下に示す材 料モデルに,幾つかの結晶方位分布を与えて解析を行った。

アルミニウム板材を円筒深絞り成形する場合の適度な絞り比 (=1.6~2.0)を考慮に入れて、1)直径80mm,板厚1mmの アルミニウム板(=2.0)、及び2)直径64mm,板厚1mmのア ルミニウム板(=1.6)を使用した。また、圧延方向に関する対 称性を考慮して、上述のアルミニウム板の1/4の部分を解析対 象とした。図1に解析で用いた材料モデルを示す。要素分割は 個々の要素の有効長さがほぼ同じになるようにし、板厚方向の 分割数は1とし、総要素数は上述の1)、2)の場合について1200 及び768,総節点数はそれぞれの場合について2522及び1634 である。両モデルとも、圧延方向をy軸方向、板厚方向をz軸 方向にとり、x軸に平行な面をy軸方向に拘束し、y軸に平行な 面をx軸方向に拘束した。解析に用いる種々の材料パラメータ は、上述のように純アルミニウム(1050-O材)の引張り試験結 果を用いて同定し、表1に示すようである。

3.2 工具

絞り加工に用いる工具としては,図2に示すような円筒ポン チ及びダイスを想定した。

3.3 解析条件

上述のような材料モデル及び工具を用い,材料モデル1) =2.0の場合は,ポンチ速度2m/s,2) =1.6の場合は0.5m/sと して解析を行った。この際,素材の集合組織の影響を調査する ため,上述の各条件について,以下の3種類の集合組織を想定 して解析を行った。



768 elements. 1634 nodes.



b) Diameter 64mm $(\beta = 1.6)$

図1 解析モデル Analytical models

a) Cube type(単結晶,(100][001] 方位)

b) Brass type(単結晶,(110][112]方位)

c) Copper type(単結晶 ,(121][11]方位)

これらの集合組織について,それぞれの{111}極点図を後に 示す図5中に示す。

4. 解析結果及び考察

4.1 耳の発生形態及び板厚ひずみ分布

図3に, 絞り比 =1.6で,素材の集合組織がBrass typeの 場合についての, 絞り加工過程における変形状態の解析結果を, また図4には, =2.0で,集合組織がCube typeの場合につい ての板厚ひずみ分布の解析結果を示す。またこれらの解析結果 から,図5に =2.0の場合の,ポンチ変位約30mmの時点に おける板厚ひずみ分布,及び =1.6の場合の,ポンチ変位 28mmの時点における変形状態の解析結果を示す。なお同図に は,上述の3つの素材集合組織の{111}極点図を示してある。 解析においては,図5中に示したような結晶方位分布を用いた。

さらに, 絞り加工後の材料の円周方向位置による変形すなわ ち耳の相違を明確に把握するため, 図6に =2.0の場合につい て, 素材の圧延方向からの角度を横軸に, その方向の絞り製品 のフランジ半径を縦軸にとって, ポンチ変位27mmの時点にお けるフランジ縁部の変形状態を示す。また同様に図7には, =1.6(素材の直径が小さいため, 絞り製品にフランジができな い)の場合について, 絞り製品縁部の高さを縦軸にとり, ポンチ

	*	
材質		1050-O
縦弾性係数	E / GPa	70.3
密度	/ MPa• (mm• s ⁻¹) ⁻²	2.7 × 10 ⁻⁷
異方性パラメータ	c_{11} / GPa	98.882
	c_{22} / GPa	60.662
	c ₄₄ / GPa	28.224
ポアソン比		0.345
摩擦係数	μ	0.1
初期基準せん断応力	₀ / MPa	10.0
初期硬化率	h ₀ / MPa	37.0
基準せん断ひずみ速度	<i>à</i> / s ⁻¹	0.01
ひずみ速度依存指数	m	0.07
加工硬化指数	n	0.33





変位 28mm の時点における製品縁部の変形状態を示す。

図6及び図7より,素材の集合組織がCube typeの場合は,素 材の圧延方向から45。付近の材料が最も変形量が大きく,ダイ キャビティ内によく流れ込んでおり,0°,90°方向では材料 がダイキャビティ内に流れ込みにくい傾向がみられる。一方, Brass type及びCopper typeについては,これと逆に0°,90° 方向近傍の材料が最もよくダイキャビティ内に流れ込む傾向で あり,素材の集合組織により変形状態に著しい違いがみられる。 これらの傾向に関しては,次節で考察する。

4.2 絞り製品の変形状態と素材の引張り試験結果との比較 上述のような解析結果と,素材の機械的特性との関係につい て調査するため,アルミニウム合金5052及び5182のO材に ついて,単軸引張り試験を行い,応力~ひずみ関係を求めた。単 軸引張り試験においては,JIS5号引張り試験片を用い,一般的 な絞り加工時のひずみ速度とほぼ同等となるような引張り速度 で試験を行った。

単軸引張り試験の試験片の材質は,5052-300,5052-12及び 5182-12(ここで,材料名の後に示した数値は平均結晶粒径(単 位µm)としたが,これらの材質について試験を行った理由は, 下述のような極点図の測定結果による。

図8に,これら3種類のアルミニウム合金板材について測定 した{111}極点図を示す。これら極点図をみると,5052-12は Brass type,また5182-12はCopper typeに近いことがわかる。 5052-300は,結晶粒径が300 µ m と大きいため,優先方位が 判別できるほどの方位分布が現れていない。しかし,中程度の 冷間圧延後に焼鈍(再結晶)を行うと,Cube typeの集合組織が 現れるという報告⁸⁾と,また結晶粒径が大きければ熱処理の影 響が顕著に現れると考えられることから,5052-300はCube type に近い材料であると判断する。

これらより,材料としては異なるが,集合組織の観点から,



e) Punch stroke 28mm

図3 変形形状 (Brass type, =1.6. 輪郭線は変形前の 素材を表す) Deformed shape(Brass type, =1.6. The outline presents blank before deformation)



Cube type

Brass type

Copper type



5052-300, 5052-12及び5182-12を,それぞれ上述の3種類の 集合組織 a)Cube type, b)Brass type,及び c)Copper type に 近いと考えることにする。

これら3種類のアルミニウム合金板材の,圧延方向材,圧延 直角方向材及び45°方向材引張り方向を,それぞれ圧延方向, 直角方向及びそれらと45°方向として採取した試験片)につい て単軸引張り試験を行って求めた応力~ひずみ関係を図9に示 す。応力~ひずみ関係をみると,集合組織がCube type に近い 5052-300 では45°方向材が最も破断ひずみが小さく,強度が 高い。一方, Brass type に近い5052-12 及び Copper type に近 い5182-12では,45°方向材が破断ひずみが大きく,圧延方向 材及び圧延直角方向材が45°方向材よりも強度が高くなってい る。

これら引張り試験の結果から,円筒深絞り加工を行う際の製品の変形挙動を推測すると以下のようになる。5052-300(Cube type)では45°方向の強度が高いため,その方向に材料が伸び







図7 壁の高さと圧延方向からの角度との関係 (=1.6, ポンチ変位 28mm) Relationship between wall height and angle from rolling direction (=1.6,Punch stroke 28mm)



Relationship between true stress and true strain

ずに,ダイキャビティ内に引きずり込まれるが,圧延方向0°), 及び圧延直角方向(90°)では材料が伸びやすいため,0°及び 90°方向に耳状突起が生じ,すなわち0/90°耳が形成されると 推測できる。一方,5052-12(Brass type)及び5182-12(Copper type)では,逆に0°及び90°方向の強度が45°方向より も高いため,それらの方向で材料がダイキャビティ内に引きず り込まれ,45°方向が伸びやすいため,45°方向に耳状突起が 生じ,すなわち45°耳が形成されると推測できる。

これらの,素材の引張り試験結果から得られる推測結果は, 上述の解析結果と一致するものであり,本研究の解析結果は妥 当なものであると考える。

5.おわりに

従来の塑性ポテンシャル論と異なり,結晶すべりという素過 程に基づいて導出された結晶塑性理論を用いて異方性発展を記 述する構成式を採用した,筆者らによる弾/結晶粘塑性有限要 素解析手法をアルミニウム合金板材の深絞り加工に適用した。

深絞り製品の変形状態に対する素材の集合組織の影響につい て調査し,以下の結論を得た。

- (1)素材の集合組織としてCube type, Brass type及びCopper typeの3種類を想定し,円筒深絞り加工の解析を行ったところ,素材の集合組織がCube typeの場合は0/90°耳が形成され,Brass type及びCopper typeの場合は45°耳が形成される傾向となった。
- (2)上述の解析結果は,素材の引張り試験結果から推測され る結果と一致しており,本解析結果は妥当なものであると 考える。

今後,この解析手法を高成形能アルミニウム合金の開発に適 用していきたい。

参考文献

- 1) 森本秀夫,仲町英治:48回塑加連講論,(1997),79.
- 2) 森本秀夫,仲町英治:平10春塑加講論,(1998),241.
- 3) R.Hill: Mathematical Theory of Plasticity, Oxford Press, (1950), 332.
- 4) J.W.Hutchinson: Proc. R. Soc. London, Ser.A, 384 (1975) , 101.
- 5) J.Pan and J.R.Rice: Int. J. Solids Struct, 19-11 (1983), 973.
- 6) Y.Zhou, K.W.Neal and L.S.Toth: Int. J. Plasticity, 9 (1993) , 961.
- 7) E.Nakamachi and X.Dong: Engineering Computations, 13-2/3/4 (1996), 327.
- 8) 伊藤邦夫: 軽金属, 43-5 (1993), 285.